

Kurs OMSI ***im WiSe 2010/11***

Objektorientierte Simulation ***mit ODEMx***

Prof. Dr. Joachim Fischer
Dr. Klaus Ahrens
Dipl.-Inf. Ingmar Eveslage

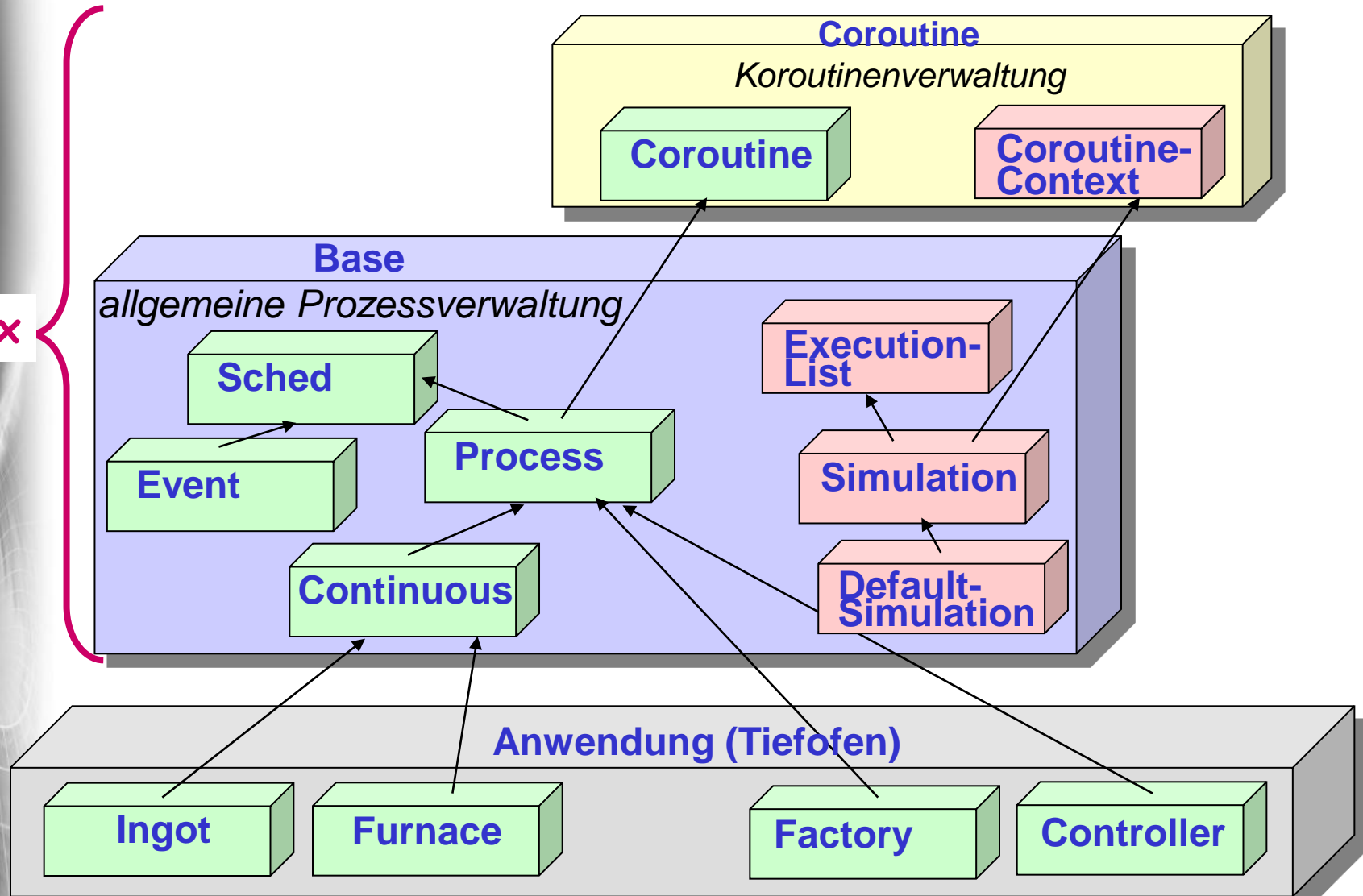
fischer|ahrens|eveslage@informatik.hu-berlin.de

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue, Port
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

ODEMx-Prozessverwaltung (Wdh.)

ODEMx



Varianten der Simulationsausführung (Wdh.)

1. Einzelschrittausführung: `step()`

- Rückkehr ins Hauptprogramm nach bereits einer einzigen Ereignisrealisierung

2. zeitabhängige Ausführung: `runUntil(...)`

- Rückkehr ins Hauptprogramm nach Erreichen/Überschreiten einer vorgegebenen Modellzeit

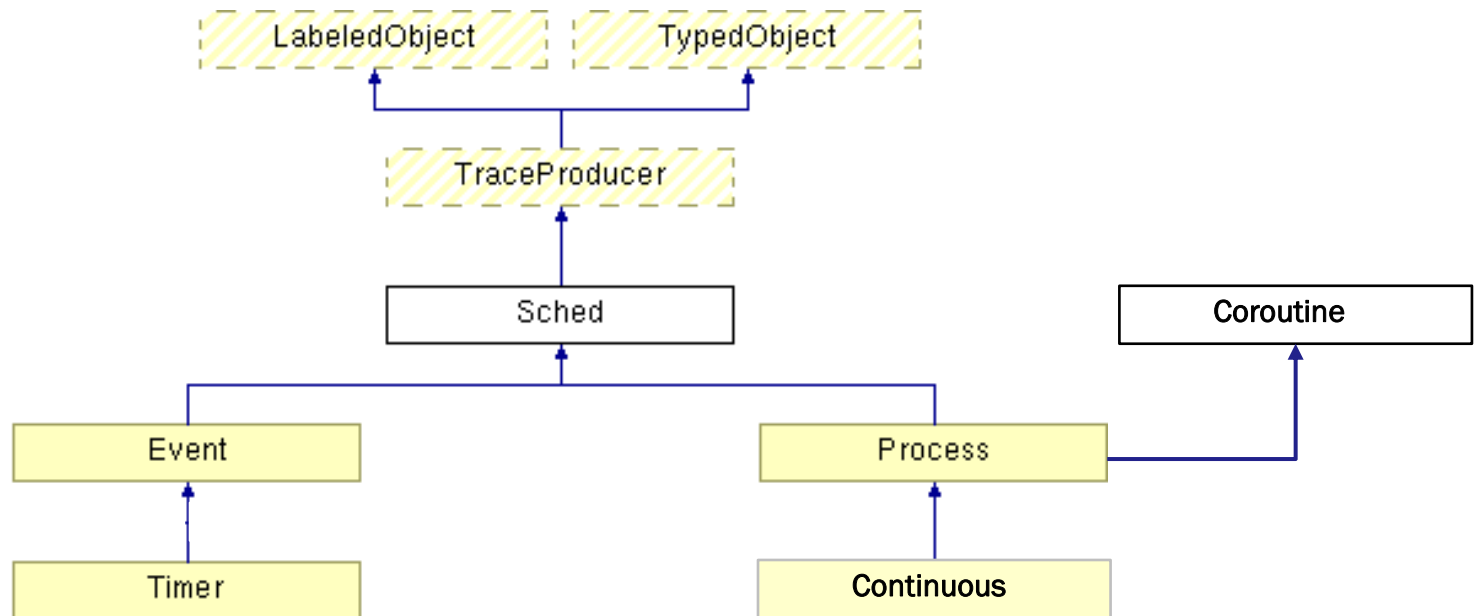
3. geschlossene Ausführung: `run()`

- **implizite Beendigung:**
es gibt keinen aktiven Prozess mehr im zugehörigen Simulationskontext (`ExL` ist leer)
- **explizite Beendigung:**
Aufruf von `exitSimulation()` durch einen Prozess des Ensembles

mit Rückkehr ins Hauptprogramm

Sched-Objekte und ExecutionList (Wdh.)

Ausschnitt der ODEMX-Klassenhierarchie: Sched



Kontextbasierte Prozessverwaltung (Wdh.)

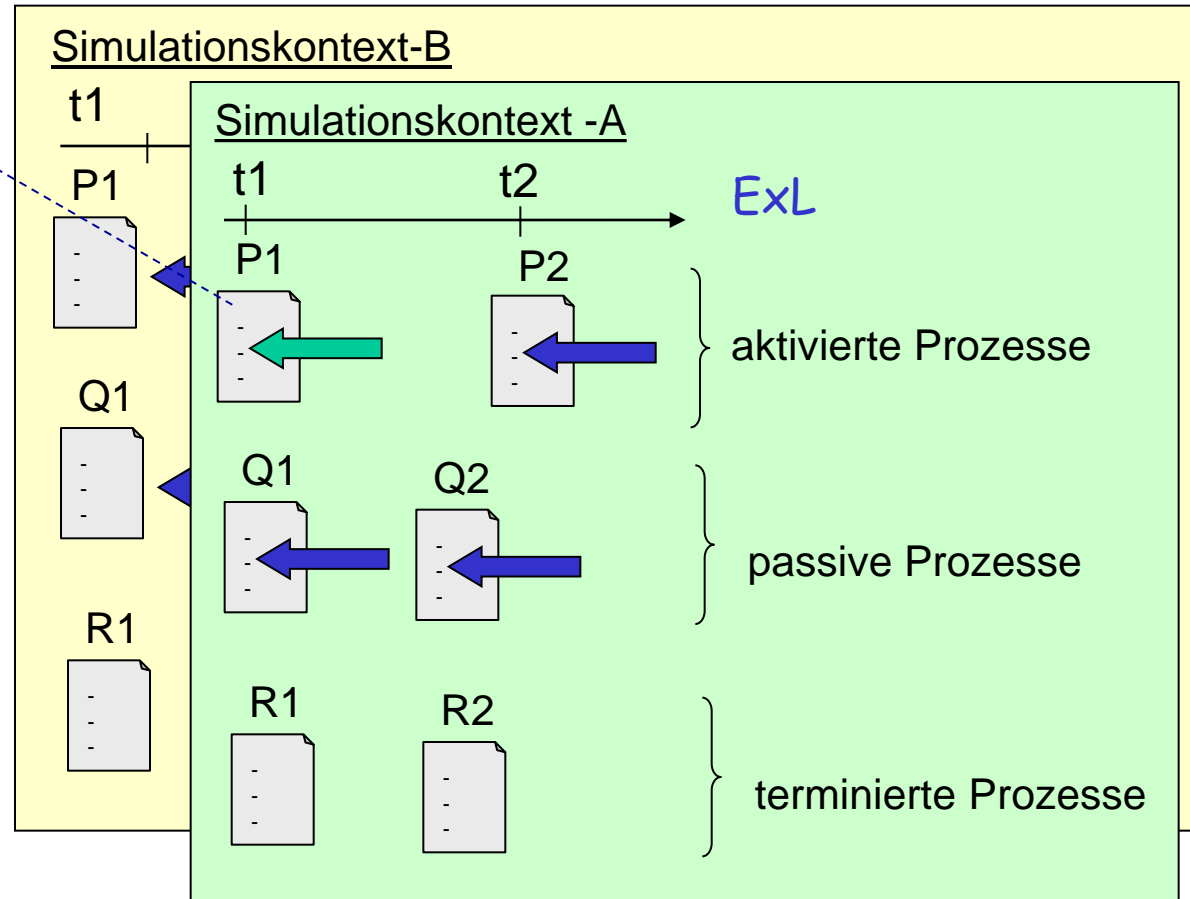
Current- Prozess

- erster Eintrag
- kleinste Zeit
- hat die Steuerung (wird ausgeführt)

```
int main ( ... ) {
...
}
```

C++ Hauptprogramm

als Mittler
zwischen
den Prozess-Systemen



Hauptprogramm und Prozesse aller Simulationskontexte bilden ein hierarchisches Prozess-System

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue, Port
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

Grundstrategie

ein Prozess (d.h. Pointer zum **Process**-Objekt)

- bleibt in seinem gesamten Lebenslauf **einem einzigen Simulationskontext** zugeordnet
- ist während seines Lebenslaufes (in Abhängigkeit seines Grundzustandes) in vier unterschiedlichen **Listen** seines Simulationskontextes erfasst.

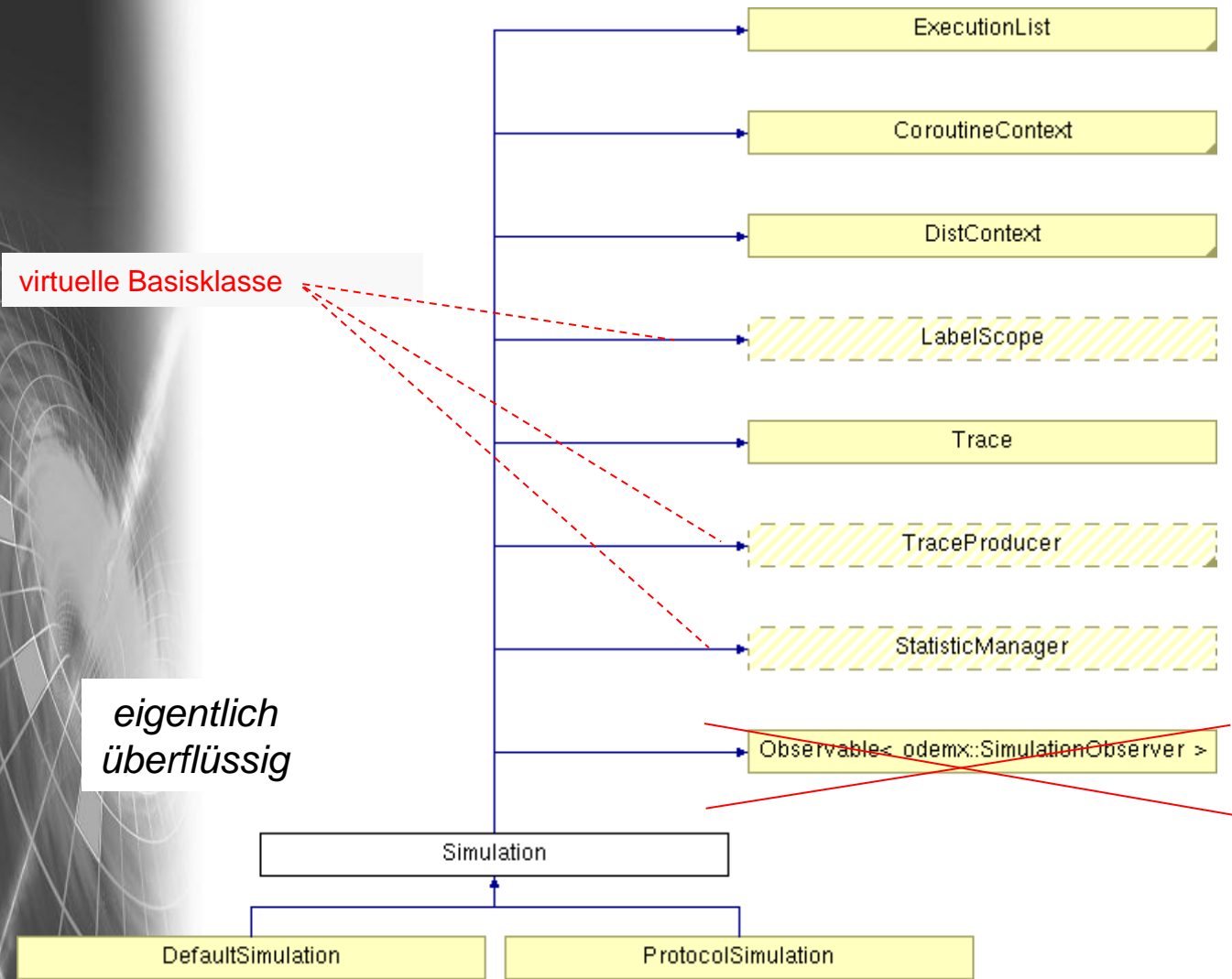
Grundzustände

- **Created**
- **Runnable**, dann auch in **ExL**
- **Idle**, dann meist auch in dezentralen Synchronisationslisten
- **Terminated**

```
Process-Member-Funktion  
State getState() const;
```

zeitgleich kann ein blockierter Prozess (**Idle**) in weiteren Warteschlangen erfasst sein.

Simulationskontext



virtuelle Basisklasse

eigentlich
überflüssig

Prozess-Scheduling nach Zeit und Priorität
std::list<Sched*> **ExL**

Koroutinen-Ensemble, inkl. C++ Hauptprogramm

Verwaltung aller erzeugten Zufallszahlengeneratoren

Objektnamenverwaltung

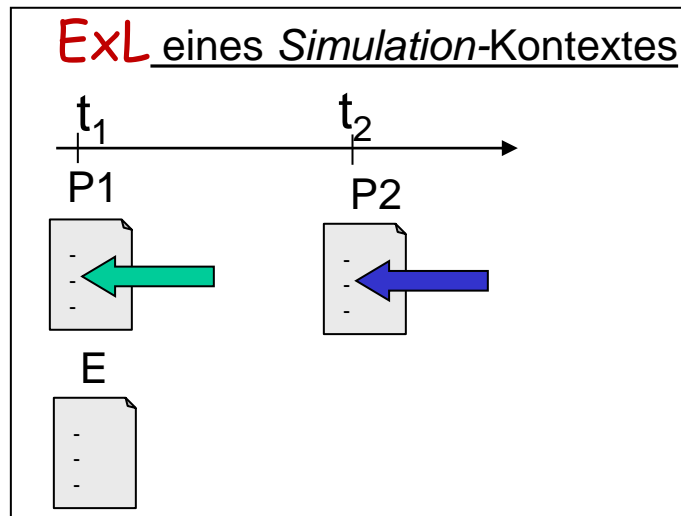
Trace-Manager um Ereignisse/Zustandsänderungen von Objekten zu registrieren

Erzeuger von Markierungen (marks) für Trace

Manager von Statistik-Objekten

~~Beobachtung registrierter Objekte~~

Simulationsparadigma: NextEvent-Simulation



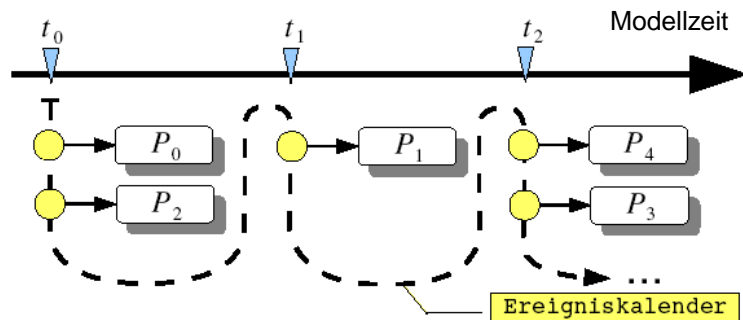
Sched
- schedType: SchedType
+getExecutionTime(): SimTime +setExecutionTime(): SimTime +getPriority(): Priority +setPriority(): Priority +getSchedType(): SchedType

bestimmt das
Simulationsprinzip der sogenannten
Next-Event-Simulation

Ist ein Ereignis (zustandsändernde Aktionen eines Zeitpunktes) realisiert, wird das unmittelbar nächste Ereignis (Ereigniskalender/ExecutionList) ausgeführt,

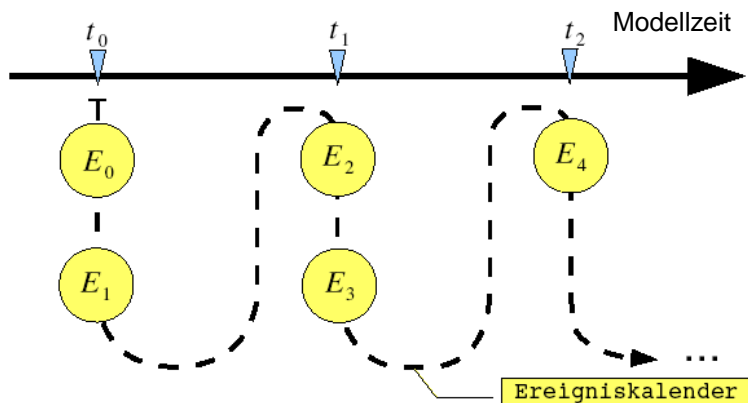
unabhängig davon, ob die Ereignisse als Prozesslebenszyklus (main) strukturiert sind oder nicht

Realisierungen der Next-Event-Simulation



Prozess-Scheduling

(Prozess als Folge von Ereignissen)



Ereignis-Scheduling

(Prozess als Folge von Ereignissen)

ODEMx erlaubt beide Varianten (auch im Mix)

[Sched als abstrakte Basisklasse von Process und Event]

Zugriffsfunktionen für Process-Listen

generell

Jeder Prozess wird in seinem gesamten Lebenslauf von seinem Simulationskontext verwaltet (*Zustandslisten eigentlich überflüssig*)

```
std::list<Process*>& Simulation::getCreatedProcesses() {  
    return created;  
}  
  
std::list<Process*>& Simulation::getRunnableProcesses() {  
    return runnable;  
}  
  
std::list<Process*>& Simulation::getIdleProcesses() {  
    return idle;  
}  
  
std::list<Process*>& Simulation::getTerminatedProcesses() {  
    return terminated;  
}
```

Prozess-
grundzustand

CREATED

RUNABLE

IDLE

TERMINATED

CURRENT

ExL

Process* Simulation::getCurrentProcess()

Get currently executed process.

Sched * getCurrentSched ()

Get currently executed Sched object.

Zeitbezug

SimTime

Modellzeit: Datentyp bestimmt Varianten von ODEMX: `int`, `double`

- `now` - aktuelle Modellzeit (private Simulation Member-Variable)

Zugriff (nur lesend)

- `getCurrentTime()`
- `getSimulation()->getTime()`

geplante Aktivierungszeit eines beliebigen Prozesses `p` in der `ExL`

- `p->getExecutionTime()`

semantisch äquivalent:

`now ==`

`getCurrentTime() ==`

`getCurrentProcess()->getExecutionTime() ==`

`getSimulation()->getTime()`

Funktionssignaturen

Process-Member-Funktion

```
SimTime Process::getExecutionTime() const;  
    // aktuelle Ereigniszeit  
    // 0.0, falls Prozess nicht in ExL eingetragen ist  
    // (Vorsicht: 0.0 legt allein noch nicht den Grundzustand fest)
```

Simulation-Member-Funktion

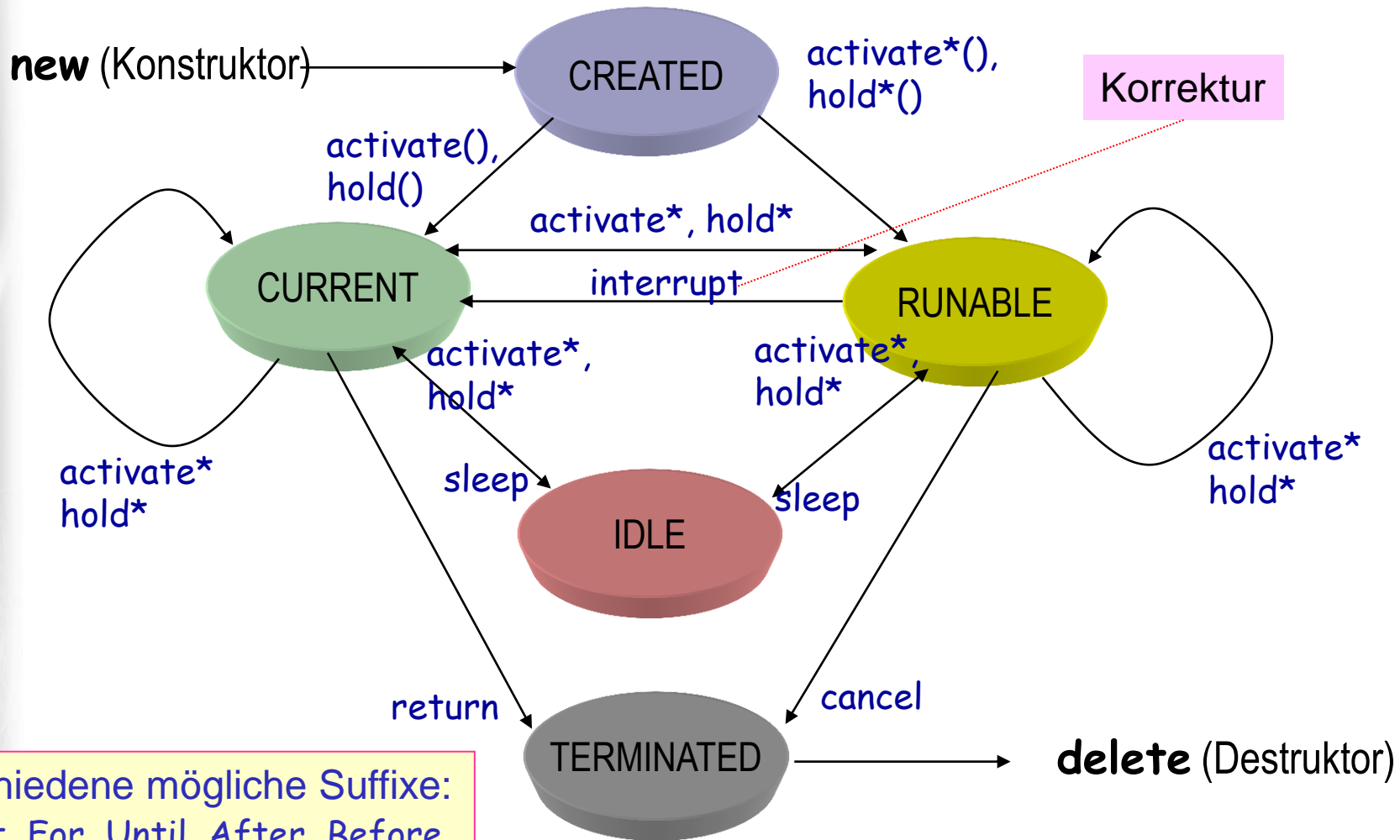
```
Process* Simulation::getCurrentProcess();  
    // liefert Zeiger zum aktuellen Prozess der ExL  
  
Simulation* getSimulation();  
    // liefert Zeiger zum aktuellen Simulationskontext
```

globale Funktion

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue, Port
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

Überblick: Zustände und Scheduling-Operationen



Process: Scheduling-Operationen (1)

Prozessaktivierungen nach dem LIFO-Prinzip

```
void activate(): // Eintrag in ExL zur aktuellen Ereigniszeit now
                // nach dem LIFO-Prinzip
                // Prozesswechsel (falls kein Prioritätskonflikt)
```

```
void activateIn (SimTime t);
                // Eintrag in ExL zur Ereigniszeit now + t
                // nach dem LIFO-Prinzip bei Gleichzeitigkeit und
                // Prioritätsgleichheit
                // falls t<0.0, dann t= 0.0
```

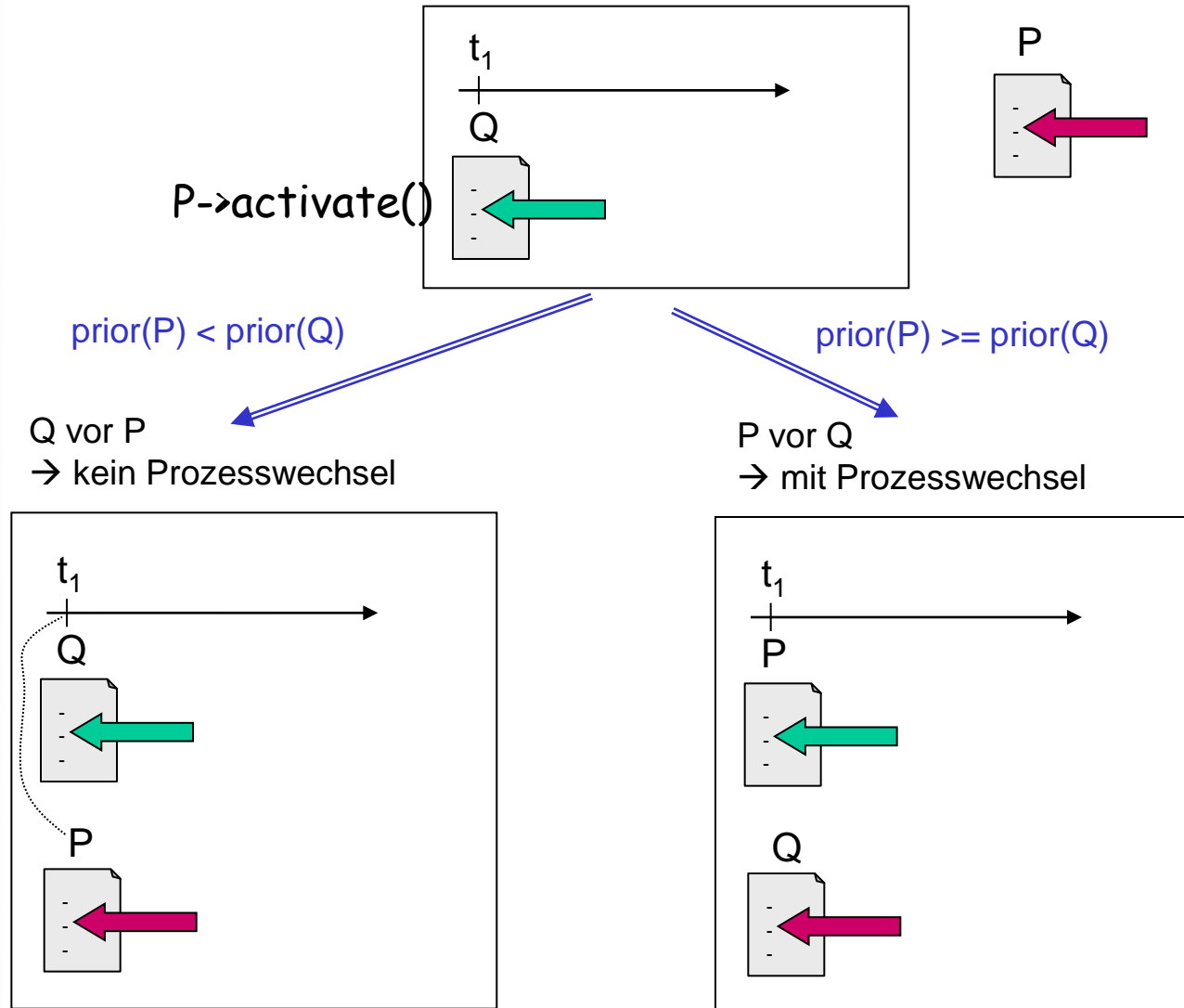
```
void activateAt (SimTime t);
                // Eintrag in ExL zur absoluten Ereigniszeit t
                // nach dem LIFO-Prinzip bei Gleichzeitigkeit und
                // Prioritätsgleichheit
                // falls t<now, dann t= now
```

Achtung:
nur aus einem
Simulationskontext
heraus,
nicht bei Aktivierung
aus dem
Hauptprogramm

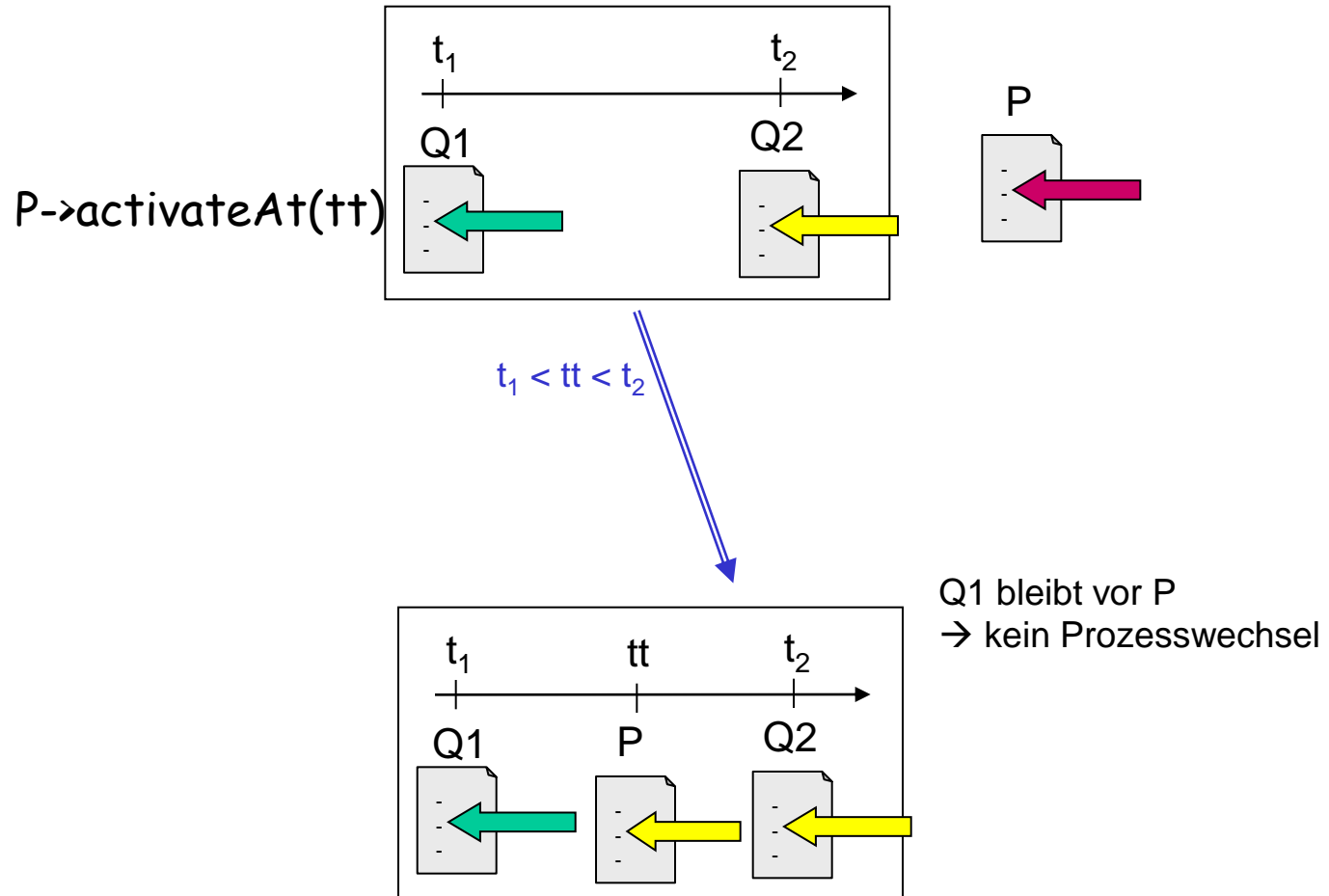
semantisch äquivalent:

$P \rightarrow \text{activate}() == P \rightarrow \text{activateIn}(0.0) == P \rightarrow \text{activateAt}(\text{now})$

Activate innerhalb eines Simulationskontextes



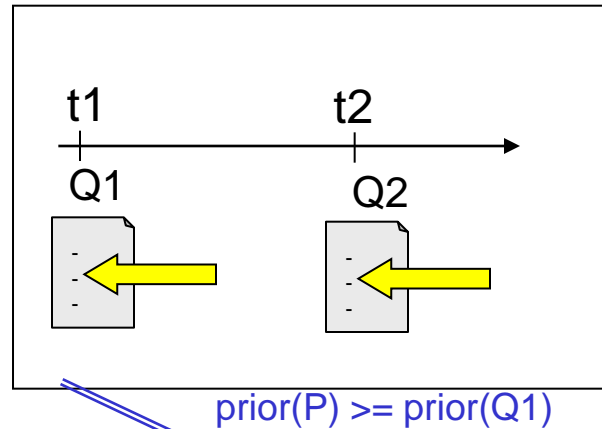
Activate innerhalb eines Simulationskontextes



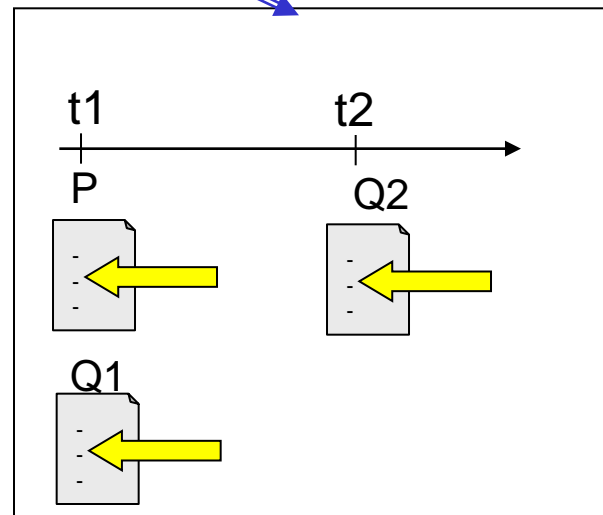
Activate außerhalb eines Simulationskontextes

Simulationskontext (DefaultSimulation-Objekt)

```
int main ( ... ) {  
    P->activate()  
    ...  
}
```



```
int main ( ... ) {  
    ... P->activate()  
    ...  
}
```



trotzdem
noch kein
Prozesswechsel !
Hauptprogramm
setzt Ausführung fort

Process: Scheduling-Operationen (2)

Prozessaktivierungen nach dem Vorher/- Nachherprinzip

```
void activateBefore (Process* p);  
    // unmittelbarer Eintrag vor p mit Ereigniszeit von p,  
    // ggf. Übernahme der Priorität von p  
    // falls p == this: leere Anweisung  
    // falls p nicht in der ExL: Fehlermeldung  
  
void activateAfter (Process* p);  
    // unmittelbarer Eintrag nach p mit Ereigniszeit von  
    // p, ggf. Übernahme der Priorität von p  
    // falls p == this: leere Anweisung  
    // falls p nicht in der ExL: Fehlermeldung
```

Process: Scheduling-Operationen (3)

Prozessverzögerungen nach dem FIFO-Prinzip

```
void hold();  
    // Eintrag zur aktuellen Ereigniszeit  
    // als letzter bei gleicher oder niedrigerer Priorität  
(FIFO)  
  
void holdFor (SimTime t);  
    // Eintrag zur Ereigniszeit now + t  
    // als letzter bei gleicher oder niedrigerer Priorität  
    // falls t<0.0, dann t= 0.0  
  
void holdUntil (SimTime t);  
    // Eintrag zur absoluten Ereigniszeit t  
    // als letzter bei gleicher oder niedrigerer Priorität  
    // falls t<now, dann t= now
```

semantisch äquivalent:

```
p->hold() == p->holdFor(0.0) == p->holdUntil(now)  
p->holdUntil(t) == p->holdFor(t-now)
```

Process: Scheduling-Operationen (4)

Prozessunterbrechungen

```
void sleep():
    // Entfernung von currentProcess() / runnable-Prozess aus der ExL
    // Zustandswechsel in idle, Ereigniszeit 0.0
    // Aktivierung des ersten ExL-Eintrages
    //     falls Process, dann auch Prozesswechsel )
    //     falls ExL leer, dann Rückkehr ins Hauptprogramm

virtual void interrupt():
    // runnable-Prozess wird in seiner hold/activate-Phase unterbrochen
    // wird evtl. zum neuen Current-Prozess (aus Zukunft zurückgeholt), falls kein
    // Prioritätskonflikt
    // und kann mit getInterrupter() die erfolgte Unterbrechung erkennen und
    // selbst behandeln

void cancel():
    // Prozessabbruch, Entfernung aus der ExL
    // Zustandswechsel in terminated
    // erneute Aktivierung führt zum Fehler
```

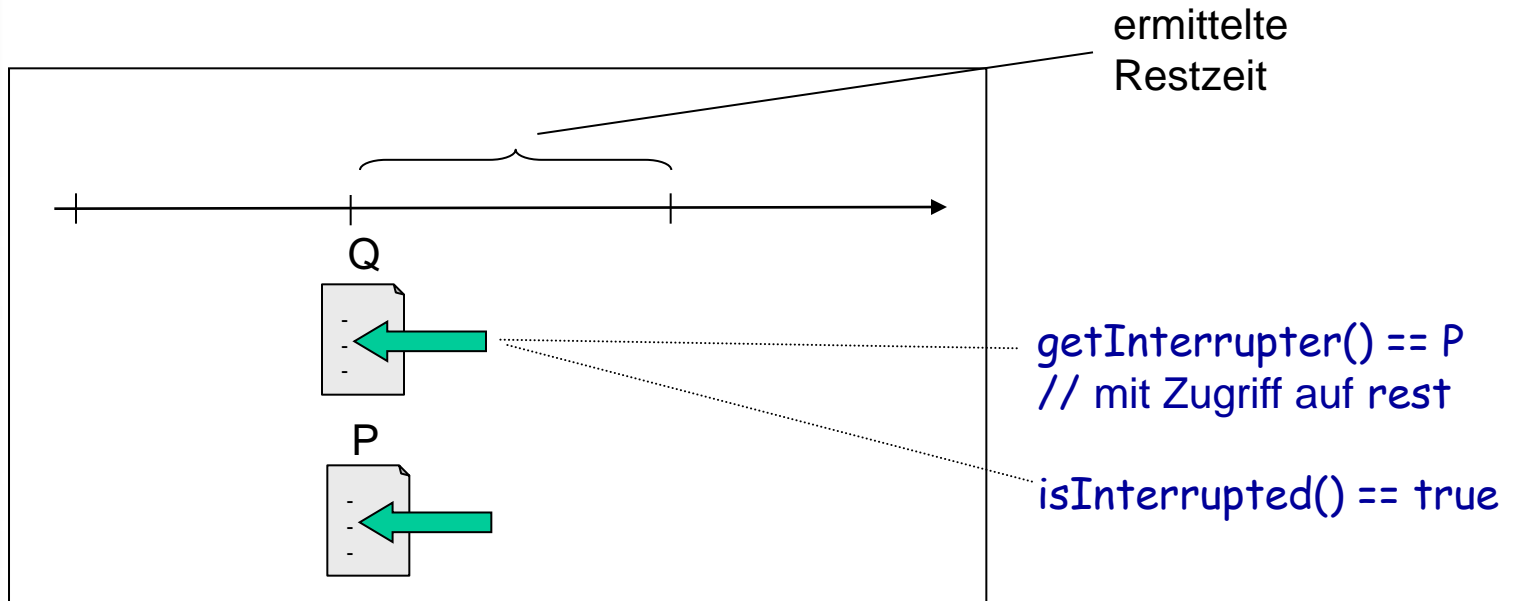
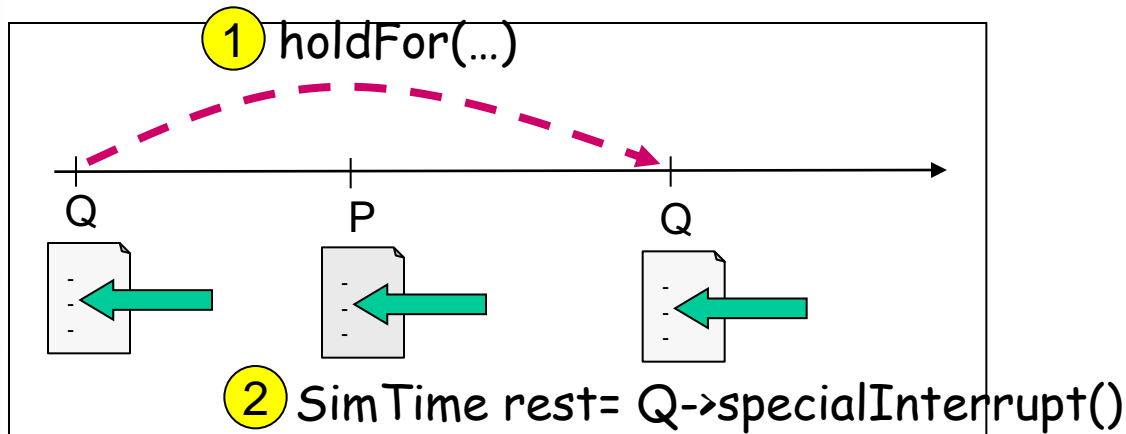
*geplante Ereigniszeit
des zu unterbrechenden
Prozesses*

Kaskadierung von interrupt könnte die ausstehende Restzeit ermitteln:

```
SimTime specialInterrupt() {
    SimTime t= getExecutionTime() - getSimulation()->getTime();
    interrupt();
    return t;
}
```

*Unterbrechungszeitpunkt,
(aktuelle Modellzeit des interrupt-Rufers)*

Process: Interrupt-Mechanismus (1)



Process: Interrupt-Mechanismus (2)

Unterbrechungsbehandlung

```
bool isInterrupted() const {return interrupted;}
    // Abfrage eines Interrupt-Zustandes (nach erfolgtem interrupt)
    // true, falls Unterbrechung erfolgte und noch keine Verzögerung
    // stattgefunden hat

Sched* getInterrupter() const {return interrupter;}
    // Anzeige des Prozesses/Ereignisses, der/das interrupt() gerufen
    hat
    // falls isInterrupted() == true und
    //     getInterrupter()==0: dann war Interrupter der
    // Simulationskontext

void resetInterrupt() {interrupted=false; interrupter=0;}
    // löscht Interrupt-Zustandseinträge
    // implizit bei jeder Scheduling-Operation
```

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue, Port
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

Process: Lebenslauf und Rückgabewert

Process-Verhaltensfunktion

```
protected:  
    virtual int main() = 0;
```

... bei Terminierung mittels return

```
bool hasReturned() const {return validReturn;};  
    // Test auf Beendigung  
  
int getReturnValue() const;  
    // liefert Rückgabewert (ohne evtl. Blockierung des Rufers)  
    // Warnung für Nutzung eines ungültigen Wertes  
    // vorheriger Test mit hasReturned()
```

Bedingungen zur Prozessauswahl

```
class Process : ... {
    public:
        // Funktionstypen zur Codierung von Bedingungen für Prozessauswahl
        typedef bool (Process::*Selection)(Process* partner);
        typedef bool (Process::*Condition)();

        // Prozessgrundzustand
        enum ProcessState {CREATED, CURRENT, RUNNABLE,
                           IDLE, TERMINATED};

        Process (Simulation* s, Label l, ProcessObserver* o = 0);
        ~Process();

        ProcessState getProcessState() const;
```

- Funktionstyp heißt **Selection**,
- Wert einer Variable oder eines Parameters **s** von diesem Typ muss eine Adresse einer Memberfunktion einer Prozess-Ableitung sein mit der Signatur **(Process*):bool**
- **Beispiel:** **Selection s = &processSpecial::mF**
ein Aufruf erfolgt mittels **(p->*s)** (aktuellerPartner)

Anwendung der Funktionstypen in ODEMx

... der Funktionstypen

- Selection
- Condition

Member-Funktionen von Process-Ableitungen

dieser Funktionstypen werden durch konkrete Anwendungen festgelegt:

- Überprüfung von globalen Bedingungen (Condition) in Form von Zustandsereignissen
 - Überprüfung von Eigenschaften eines Prozesses (Selection)
- ➔ Result vom Typ Boolean

Der **Aufruf** dieser Member-Funktionen der Anwendung soll aber

- im Funktionskörper von Funktionen der ODEMx-Bibliothek erfolgen, obwohl sie die konkreten Memberfunktionen nicht kennen können (Nutzung von Funktionsvariablen)

Klassendefinition (Auszug)

Private Member-Variablen

```
private:
    ProcessState processState; //process state
    Priority p;                // process priority
    SimTime t;                // process execution time
    Simulation* env;          // process simulation
    int returnValue;          // return value of main()
    ProcessQueue* q;          // pointer to queue if process is waiting
    SimTime q_int;            // enqueue-time
    SimTime q_out;            // dequeue-time
    bool validReturn;         // return value is valid
    bool interrupted;         // Process was interrupted
    Process* interrupter;     // Process was interrupted by
                                // interrupter
                                // (0 -> by Simulationkontext)
```

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

Lokalisierung eines Prozesses

ein beliebiger Prozess kann zu einem Zeitpunkt in verschiedenen Listen erfasst sein:

- in höchstem einem Terminkalender (**ExL**)
(seines Simulationskontextes, falls aktiviert)

list <sched*>

- in genau einer der vier Prozesszustandslisten seines Simulationskontextes

überflüssig

list <process*>

- in genau einer Warteschlange vom Typ **ProcessQueue**
(oder Ableitung)

list <process*>

- in beliebig vielen Memory-Listen der Typen **PortTail**, **PortHead**, **Timer**,
WaitCondition (oder Ableitungen)

list <process*>

Modul **Synchronisation** definiert **Queue** als **ProcessQueue**-Ableitung, **ProcessQueue**-Objekte werden insbesondere zur Erfassung (inkl. Statistik) von blockierten Prozessen in vordefinierten Synchronisationsklassen (**Bin**, **Res**, **Waitq**, **Condq**, ...) benutzt

list <process*>

ProcessQueue

- **sortierte Liste** von Prozessen (Zeigern)
in Form nutzergesteuerter Halbordnungen
 - **DefaultOrder**: sortiert nach Ausführungszeiten
(u. bei Gleichzeitigkeit nach Priorität) *überflüssig*
 - **PriorityOrder**: sortiert nur nach Priorität
 - zusätzlicher LIFO/FIFO- Auswahlparameter
(ähnlich zum Konzept des ExL)
- **Anwendung**
 - Spezialisierung zur Klasse Queue
im Modul Synchronisation zur Verwaltung schlafender/blockierter
Prozesse (**IDLE**-Zustand)
 - nutzereigene Listen: nächstes Beispiel
- **Funktionen** (Varianten) zur Reaktivierung blockierter Prozesse
 - **awake**

ProcessQueue

Member-Funktionen

// Zugriffsmethoden

```
Process* getTop() const;
```

```
const std::list<Process*>& getList() const;
```

```
bool isEmpty() const;
```

```
unsigned int getLength() const {return (unsigned int)l.size();}
```

// Manipulationsmethoden

```
virtual void popQueue(); // entfernt getTop()
```

```
virtual void remove(Process* p);
```

```
virtual void inSort(Process* p, bool fifo = true);
```

ProcessQueue

- Ein Prozess kann zu einem Zeitpunkt immer nur in einer **ProcessQueue** enthalten sein
- Fehlbenutzung
 - bei Eintrag in zweite **ProcessQueue**:
(ohne aus der ersten entfernt worden zu sein)
Abbruch mit Fehlermeldung
- Prioritätsänderung
 - verursacht automatische Positionsänderung in der jeweiligen **ProcessQueue**

ProcessQueue

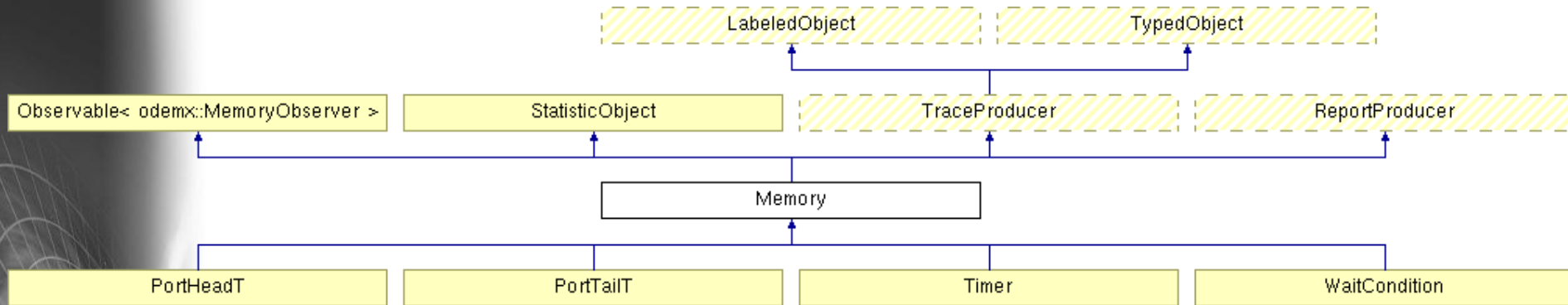
Process-Warteschlange (Benutzung im Modul Synchronisation)

```
ProcessQueue* getQueue() const {return q;}  
    // liefert Zeiger zur Warteschlange, in der sich der Prozess  
    // befindet  
  
SimTime getEnqueueTime() const {return q_int;}  
    // liefert Eintrittszeit in die Warteschlange, in der sich der Prozess  
    // befindet  
  
SimTime getDequeueTime() const {return q_out;}  
    // liefert Zeit des Verlassens der Warteschlange, in der sich der  
    // Prozess befand
```

3. *Prozess-Scheduling*

1. Aufgaben von Klasse Simulation (Wdh.)
2. Process-Listen eines Simulationskontextes
3. Allgemeines Process-Scheduling
4. Weitere Process-Funktionalität
5. Prozesswarteschlangen: ProcessQueue
6. Spezielles Process-Scheduling (Memory)

Klasse Memory



abstrakte Basisklasse

zur Erfassung blockierter/schlafender Prozesse,
die unter bestimmten Bedingungen wieder zu aktivieren sind:

- Timer (nach Ablauf einer Zeitspanne)
- allgemeine Bedingung (Erfüllung der Bedingung)
- Nachrichten-Eingabewarteschlange (Vorhandensein einer Nachricht)
- Nachrichtenausgabewarteschlange (vorhandener Platz in der Warteschlange)
- Prozess (erfolgreiche Beendigung eines Prozesses)
- ...

Empfohlene Anwendung: [wait\(\)](#)-Funktion.

Motivation

typisches Synchronisationsproblem

- Prozesse (z.B. Zustandsmaschinen) setzen ihren Lebenslauf (Zustandsübergänge) nur unter bestimmten Bedingungen fort:
 - in einem von mehreren Eingangspuffern wurde eine Nachricht/Ereignis/Anforderung hinterlegt
 - ein oder mehrere Zustandsereignisse sind eingetreten
 - ein oder mehrere Zeitereignisse (ausgelöst durch Wecksignale von Uhren) sind eingetreten
- dabei kann genau ein Prozess oder aber auch mehrere betroffen sein, wobei auch eine selektive Auswahl der Prozesse modellierbar sein sollte

Im
Lebenslauf
eines
Prozesses

```
...  
result= wait (buffer1, buffer2, timer1, cond1);  
switch (result->getType() ) {  
    case TIMER: ...  
    case PORTHEAD: ...  
    case CONDITION  
    default: ...  
}  
...
```

*Aufrufer müsste sich jeweils registrieren bei
buffer1, buffer2, timer1, cond1*

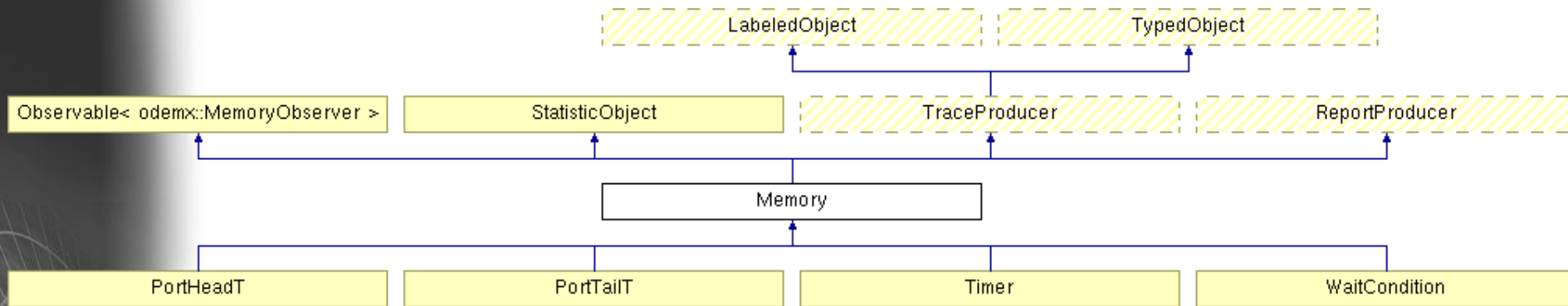
*bei diesen Objekten sollten
sich weitere Prozesse/Ereignisse
registrieren können*

*Objekte könnten für Aktivierung
der wartenden Prozesse sorgen*

Klasse Memory

Basisklasse für

- PortHeadT, PortTailT
- Timer, WaitCondition



Spezialisierungen legen Semantik von **available** fest

Protected Member-Funktionen

```
Memory (Simulation *sim, MemoryType t, MemoryObserver *mo=0)
virtual ~Memory ()
virtual void alert () //reaktiviert vermerkte Sched-Einträge
virtual Trace * getTrace () const
bool remember (Sched *newObject)
bool forget (Sched *rememberedObject)
void eraseMemory () //löscht vermerkte Sched-Einträge
```

} Verwaltung von memoryList

Statusinformation eines Memo-Objektes

```
virtual bool available ()=0 // testet die Bereitschaft des Memo-Objektes.
MemoType getMemoryType () // liefert den Typ.
```

Protected Attribute

```
std::list< Sched * > memoryList //Liste vermerkter Sched-Objekte (Zeiger)
```

```
enum MemoryType {
    TIMER,
    PORTHEAD,
    PORTTAIL,
    CONDITION
};
```


Beispiel: Autofähre

- Wortmodell und informale Darstellung

