

Kurs OMSI im WiSe 2011/12

Objektorientierte Simulation mit ODEMx

Prof. Dr. Joachim Fischer
Dr. Klaus Ahrens
Dipl.-Inf. Ingmar Eveslage

fischer|ahrens|eveslage@informatik.hu-berlin.de

6. ODEMx-Modul Synchronisation: WaitQ, CondQ

- Konzept **WaitQ**
 - Beispiel: Tankerflotte, Hafen, Raffinerie
- Konzept **CondQ**
 - Beispiel: Hafen, Schlepper, Gezeiten
- Weitere Anwendungsbeispiele für **WaitQ** u. **CondQ**
- Zusammenfassung/einheitliche Betrachtung

WaitQ- Member-Funktionen

```
WaitQ (base::Simulation &sim, const data::Label &label, WaitQObserver *obs=0)  
    // Construction for user-defined Simulation.
```

```
~WaitQ ()  
    // Destruction.
```

```
const base::ProcessList & getWaitingSlaves () const  
    // List of blocked slaves.
```

```
const base::ProcessList & getWaitingMasters () const  
    // List of blocked masters.
```

aktiviert den am längsten wartenden Master
(also nicht alle wartenden!)

```
bool wait ()  
    // Wait for activation by a 'master' process.
```

Slave-Operationen

```
bool wait (base::Weight weightFct)  
    // Wait for activation by a 'master' process.
```

aktiviert den Master, dessen
Gewichtsfunktion für den rufenden Slave
den Maximalwert liefert

```
base::Process * coopt (base::Selection sel=0)  
    // Get a 'slave' process by optional evaluating a selection function.
```

Master-Operationen

```
base::Process * coopt (base::Weight weightFct)  
    // Get a 'slave' process by evaluating a weight function.
```

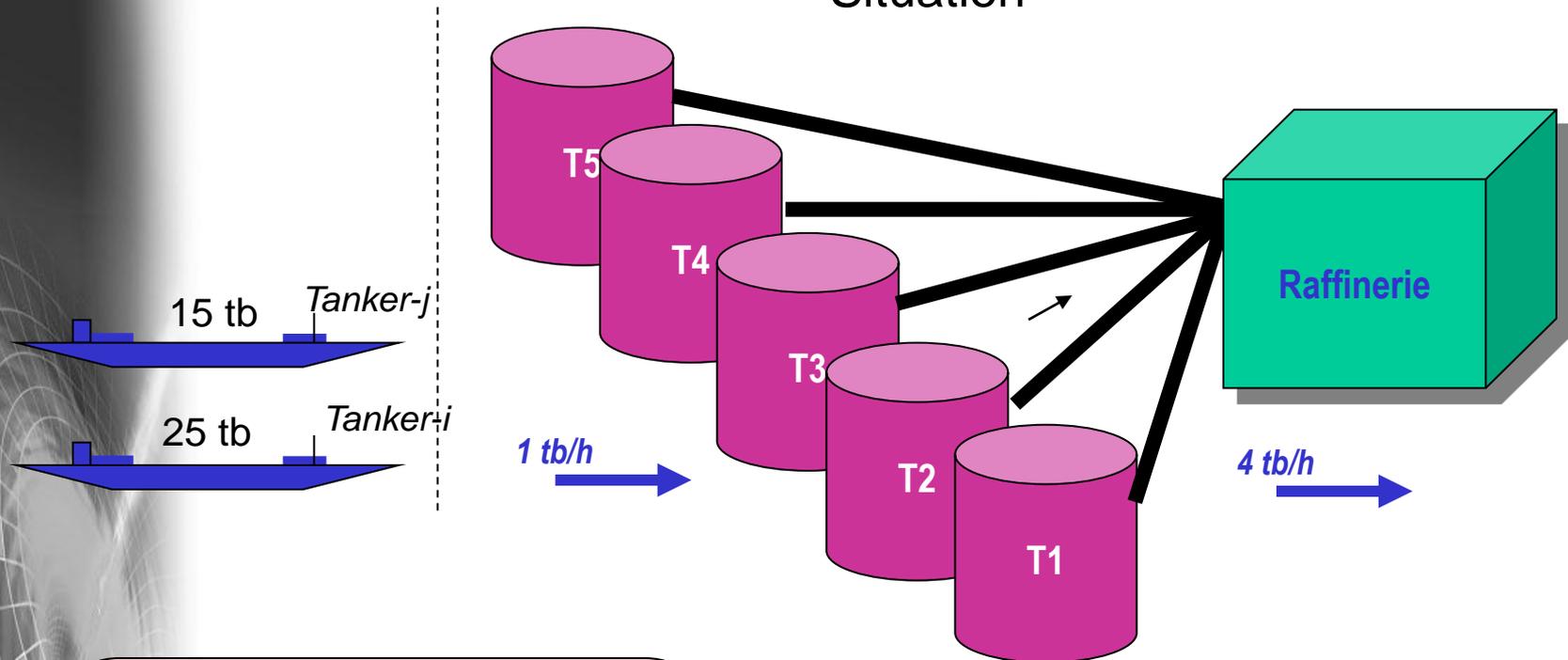
wählt den ersten Slave, für den die
Auswahlfunktion des rufenden
Masters wahr ist

```
base::Process * avail (base::Selection sel=0)  
    // Get available slaves without blocking (optional: select slave)
```

wählt unter allen Slaves denjenigen, für den
die Auswahlfunktion des rufenden
Masters den Maximalwert liefert

Beispiel: Tanker – Tank – Raffinerie

Situation



Zustand zum Zeitpunkt t

- alle Tanks sind belegt oder mit Raffinerie verbunden
- zwei wartende Tanker i und j , wobei Tanker i am längsten gewartet hat

Zustandsänderung zum Zeitpunkt $t + dt$

- einer der Tank-Behälter wird durch Tanker freigegeben (gebliebene Aufnahmekapazität = 20tb)

Wie geht es weiter?

Kritik an der aktuellen ODEMX-Lösung

- WaitQ sollte im Bedienungsmodus veränderbar sein
 - setStatus_OneMaster()
 - so wie aktuelle Semantik:**
Der am längsten wartende **Master** erhält die Steuerung durch den nächsten eintreffenden **Slave**.
Sollte die **Selection**- Funktion für alle erfassten **Slaves False** ergeben, blockiert dieser **Master** wieder ohne seine Nachfolger in der **masterQ** zu aktivieren
 - setStatus_AllMaster()
 - Der am längsten wartende **Master** erhält die Steuerung durch den nächsten eintreffenden **Slave** (wie oben).
Sollte die **Selection**- Funktion für alle erfassten **Slaves False** ergeben, blockiert dieser **Master**, aktiviert aber zuvor seinen **masterQ**-Nachfolger.

6. ODEMx-Modul Synchronisation: WaitQ, CondQ

- Konzept **WaitQ**
 - Beispiel: Tankerflotte, Hafen, Raffinerie
- Konzept **CondQ**
 - Beispiel: Hafen, Schlepper, Gezeiten
- Weitere Anwendungsbeispiele für **WaitQ** u. **CondQ**
- Zusammenfassung/einheitliche Betrachtung

Begriffe

• Ereignis

allgemein:

... ist ein Geschehen, das in einem gegebenen Kontext eine Bedeutung hat und das sich räumlich und zeitlich lokalisieren lässt.

OO-Verhaltensmodellierung:

... ist die zu einem Zeitpunkt ohne Modellzeitverbrauch stattfindende Realisierung von Aktionen zur Attributänderung eines oder mehrerer Objekte

- Auslösen neuer Ereignisse (Instanziierung von Ereignissen)
- Start oder Abbruch von (zeitverbrauchender, zustandsverändernden) **Aktivitäten**, i.allg. beschrieben durch ein Start- und Ende-Ereignis

• Ereignisklassen

... sind das Ergebnis einer Klassifikationsabstraktion von Ereignissen bei Parametrisierung der Ereigniszeit und der beteiligten Objekte (Objektreferenzen). Ereignisse sind Instanzen ihrer jeweils beschreibenden Ereignisklasse.

Begriffe

zwei Spielarten von Ereignissen

- **Zeitereignis:**

bei der Instanziierung ist der Ereigniszeitpunkt bekannt

- **Zustandsereignis:**

bei der Instanziierung ist der Ereigniszeitpunkt nicht bekannt, dieser ergibt sich vielmehr durch die Erfüllung einer Bedingung, die an Attributwerte der beteiligten Objekte geknüpft ist, die sich in Abhängigkeit der Modellzeit ändern.

Der erste Zeitpunkt, zu dem diese Bedingung erfüllt ist oder der erste Zeitpunkt der Feststellung der Bedingungserfüllung ist dann der Ereigniszeitpunkt

- **Spezialfälle:**

Änderung der Werte erfolgt
zeitkontinuierlich

Änderung der Werte erfolgt
zeitdiskret

Abhängigkeit von
einem Attributwert

Abhängigkeit von
mehreren Attributwerten

Abhängigkeit von
einem Attributwert

Abhängigkeit von
mehreren Attributwerten

Zustandsereignisse

- Ereignis mit Zustandsbedingung
(erst mit Erfüllung der Bedingung soll Ereignis eintreten)



Aktion: *beliebige*
(1) Start/Stop oder *Komplexität*
Aktivierung/Unterbrechung
eines oder mehrerer Prozesse
(2) elementare Aktion

Annahme

- System besteht aus Prozessen
- Zustand ändert sich mit Zeitfortschritt durch Realisierung der Prozesse

Fragen

- wo werden Zustandsbedingungen vermerkt?
- wer überprüft wann die Zustandsbedingungen ?
- wer löst die Ereignisse aus?

ODEMx unterscheidet zwischen der Behandlung

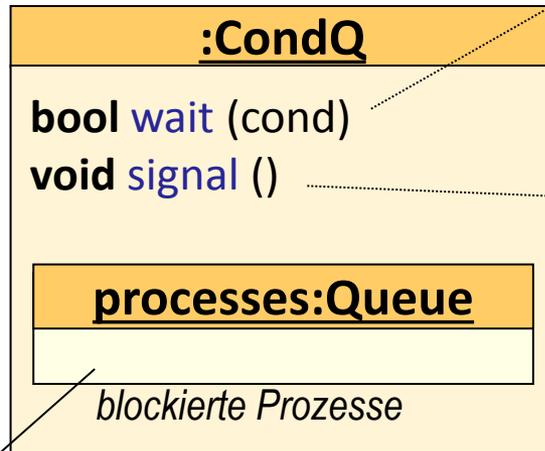
- zeitkontinuierlicher und
- zeitdiskreter Zustandsgrößen

```
int Continuous:: integrate  
    (SimTime timeEvent, Condition stateEvent=0);
```

```
bool CondQ:: wait (Condition cond);
```

```
typedef bool (Process::*Condition)();  
//definiert in Process
```

CondQ-Konzept



Aufrufer-Prozess wird blockiert,
• wartet auf Erfüllung der Bedingung **cond**

Aufrufer-Prozess

- reaktiviert **alle** blockierten Prozesse (bei erneuter Auswertung der Nutzerbedingung)

noch nicht implementiert

setAll() : alle blockierten Prozesse
setOne(): der am „längsten“ wartet

ACHTUNG

sinnvollerweise sollten **signal()**-Rufer zumindest partiellen Einfluss auf die Zustandsbedingung der blockierten Prozesse haben

jeder hier vermerkte, blockierte Prozess kennt seine individuelle Fortsetzungsbedingung

aktuelle ODEmX-Semantik von **signal**

Weitere Anforderungen an CondQ

- 1 über ein **CondQ**-Objekt sollen sich gleichzeitig / nacheinander **beliebig viele** Prozesse (einer oder unterschiedlicher Klassen) registrieren können, die auf individuelle Zustandsbedingungen zu warten haben.

über die dynamische Vereinigung der Prozesse in einem **CondQ**-Objekt wird ein einheitlicher Zugang für ihre Reaktivierung (bei erneuter Berechnung der Fortsetzungsbedingung) geschaffen

- 2 die Warte-Aktivität soll für jeden blockierten Prozess, der in einem **CondQ**-Objektes erfasst ist, vorzeitig **unterbrechbar** sein, der Rückkehrcode informiert den Rufer von **wait** über die jeweilige Warte-Beendigung

Member-Funktionen von CondQ

```
CondQ (base::Simulation &sim, const data::Label &label, CondQObserver *obs=0)
```

```
    // Construction for user-defined Simulation.
```

```
~CondQ ()
```

```
    // Destruction.
```

```
getWaitingProcesses () const
```

```
    // Get a list of blocked process objects.
```

```
wait (base::Condition cond)
```

```
    // Wait for cond.
```

```
signal ()
```

```
    // Trigger condition check.
```

```

bool CondQ::wait (Condition cond) {

    processes. inSort (getCurrentProcess());

    // statistics
    SimTime t=env->getTime();

    while (!(getCurrentProcess()->*cond)() ) {
        getCurrentProcess()->sleep();

        if (getCurrentProcess()->isInterrupted()) {
            processes. remove (getCurrentProcess());

            return false;
        }
    }

    processes. remove(getCurrentProcess());

    // statistics
    t = env->getTime() - t;
    sumWaitTime += t;
    if (t==0) zeros++;

    users++;
    ...
    return true;
}

```

```
void CondQ::signal() {
    // trace
    getTrace()->mark( this, markSignal, getCurrentProcess());

    // observer
    ...

    // statistics
    signals++;

    if (processes.isEmpty())
        return;

    // test conditions
    awakeAll(&processes);
}
```

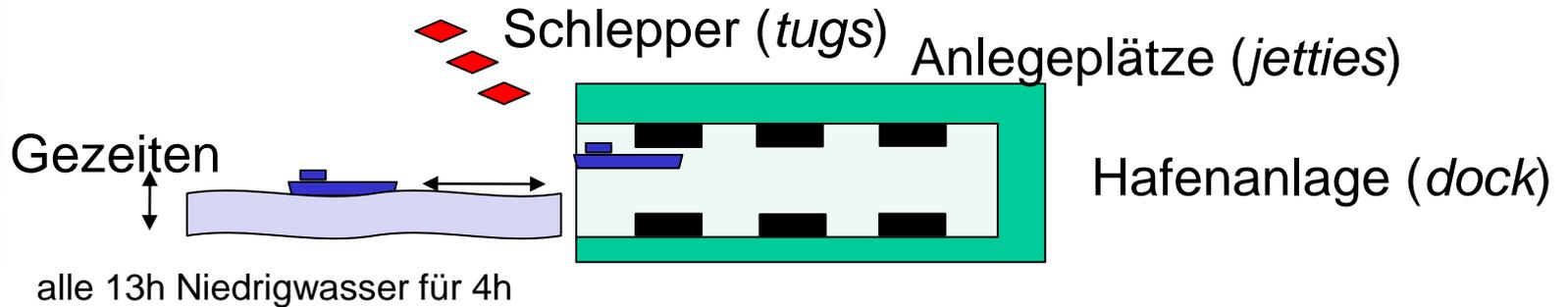
Kritik an der aktuellen ODEMX-Lösung

- Warte-Operation sollte **waitUntil** heißen (frühere ODEMX-Variante)
 - drückt Semantik prägnanter aus
 - so hat ODEMX nun 3 Kategorien von wait()-Funktionen
 - Globale Funktion: Parameter sind Memory-Objekte
 - Member-Funktion von WaitQ
 - Member-Funktion von CondQ
- setOne(), setAll() wäre nützlich

6. ODEMx-Modul Synchronisation: *WaitQ, CondQ*

- Konzept *WaitQ*
 - Beispiel: Tankerflotte, Hafen, Raffinerie
- Konzept *CondQ*
 - Beispiel (Res, CondQ): Hafen, Schlepper, Gezeiten
- Weitere Anwendungsbeispiele für *WaitQ* u. *CondQ*
- Zusammenfassung/einheitliche Betrachtung

Wortmodell: Hafenabfertigung mit Gezeiten



Einlauf von Schiffen Bedingungen/Aktionen:

- freier Anlegeplatz
- zwei freie Schlepper
- Wasserstand: hoch
- Anlegemanöver= 2h
- Schlepperfreigabe

Entladung von Schiffen Bedingungen/Aktionen:

- stochastische Entladungszeit

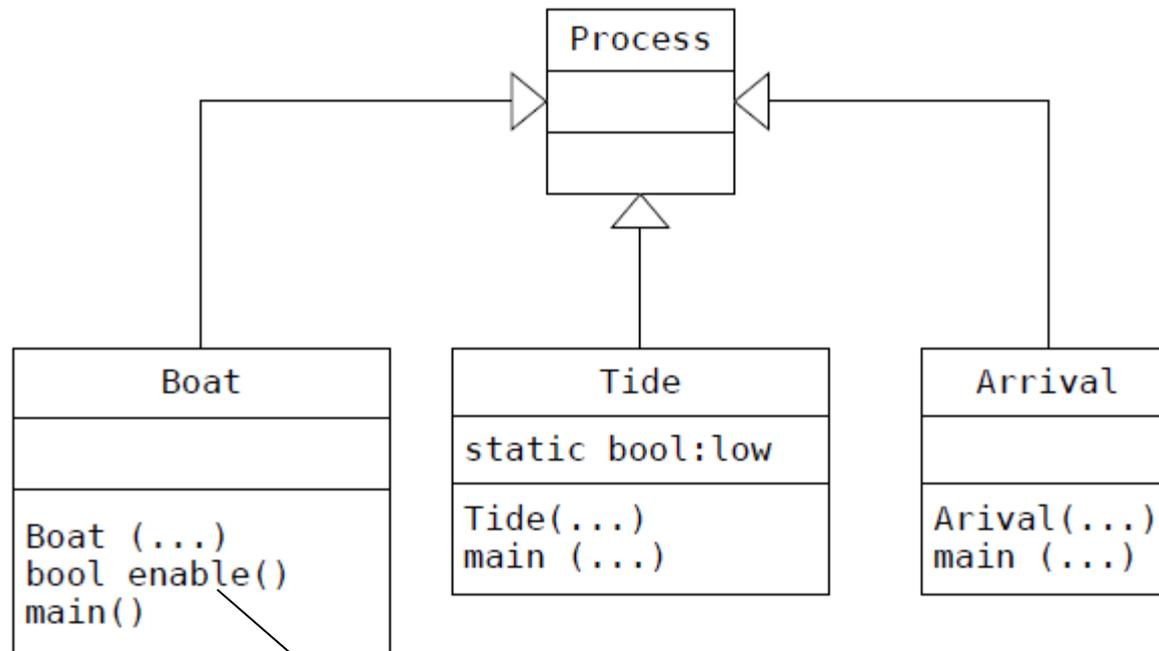
Auslauf von Schiffen Bedingungen/Aktionen:

- ein freier Schlepper
- Auslaufmanöver: 2h
- Schlepperfreigabe
- Platzfreigabe

Ziel: simulative Workflow-Nachbildung bei Bestimmung der Auslastung eingesetzter Ressourcen

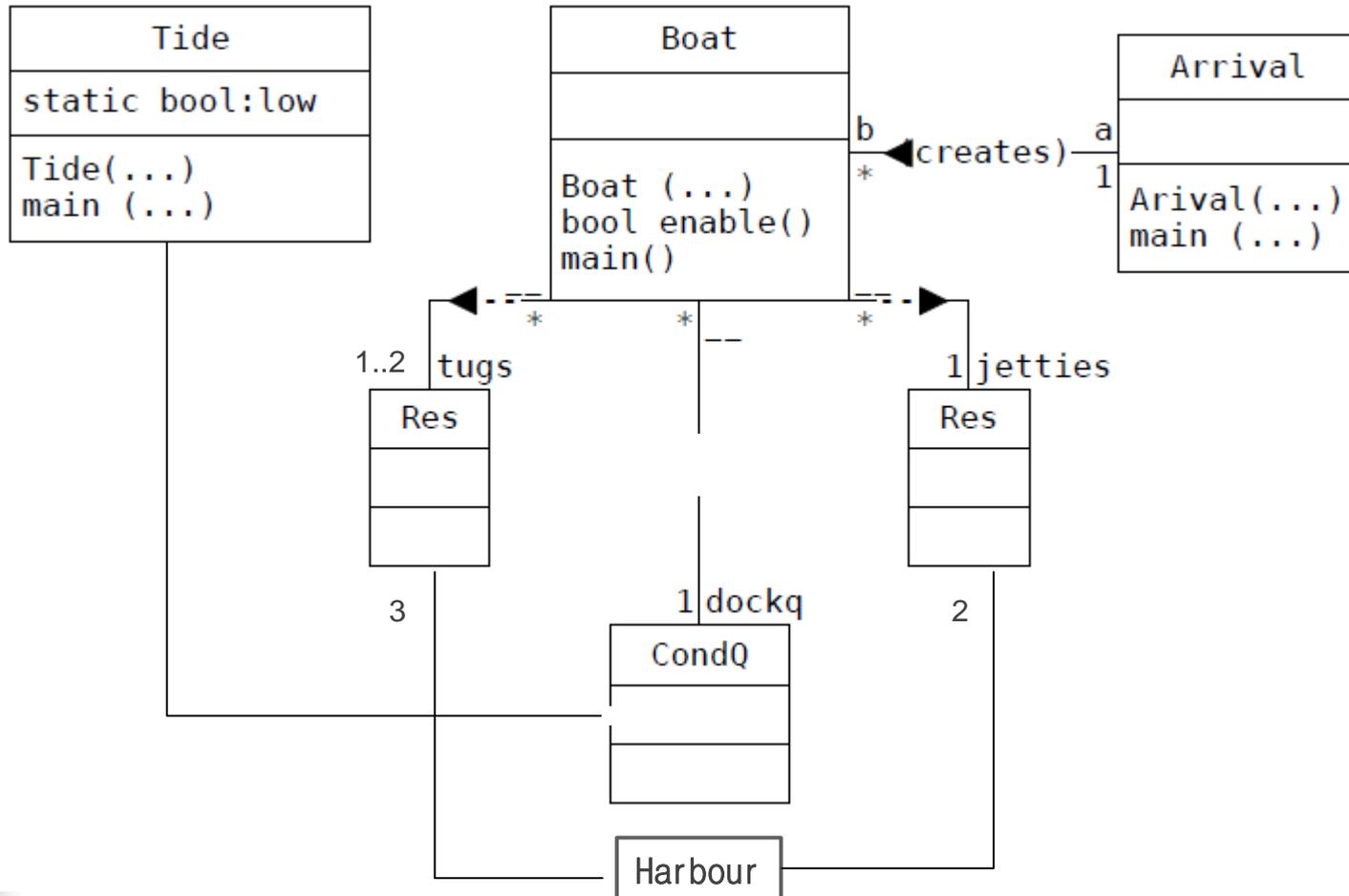
Systemstruktur (semiformal)

Strukturkomponenten (Typbeschreibung, Objektkonfiguration)



vom Funktionstyp: Condition

Objektkonfiguration



Verhalten von Boat

```
Simulation* sim = getDefaultSimulation();  
Res *tugs;  
Res *jetties;  
CondQ *dockq;  
ContinuousDist *next, *discharge;
```

```
class Boat : public Process {  
public:  
    int main ();  
    Boat() : Process(sim, "boat"){  
        bool enable();  
};
```

```
bool Boat::enable() {  
    return (tugs->getTokenNumber() >=2) && !Tide::low;  
}
```

```
// Schlepper  
// Anlegeplaetze
```

```
int Boat::main() {  
    // im Dock anlegen  
    jetties->acquire(1);  
    dockq->wait((Condition)&Boat::enable);  
    tugs->acquire(2);  
    holdFor(2.0);  
    tugs->release(2);  
    dockq->signal();  
  
    // loeschen der Ladung  
    holdFor(discharge->sample());  
  
    // ablegen  
    tugs->acquire(1);  
    holdFor(2.0);  
    tugs->release(1);  
    jetties->release(1);  
    dockq->signal();  
  
    return 0;  
}
```

Verhalten von Tide

```
class Tide : public Process {  
public:  
    static bool low;  
    Tide(): Process(sim, "tide") {};  
    int main ();  
};  
bool Tide::low = false;
```

```
int Tide::main() {  
    for (;;) {  
        // low  
        low = true;  
        holdFor(4.0);  
        // high  
        low = false;  
        dockq->signal();  
        holdFor(9.0);  
    }  
    return 0;  
}
```

```

int main( int argc, const char* argv[] ) {
    next = new Negexp(sim, "next boat", 0.1);
    discharge = new Normal(sim, "discharge", 14.0, 3.0);
    tugs = new Res(sim, "tugs", 3, 3);
    jetties = new Res(sim, "jetties", 2, 2);
    dockq = new CondQ(sim, "dockq");

    report.addProducer(next);
    report.addProducer(discharge);
    report.addProducer(tugs);
    report.addProducer(jetties);
    report.addProducer(dockq);
    a= new Arrival();
    t= new Tide();
    ← sim->startTrace();
    a->activate();
    t->activateIn(1.0);

    sim->runUntil(50.0);
    sim->stopTrace();
    sim->runUntil (28.0*24.0);
    report.generateReport();

    delete a;
    delete t;
    delete next;
    delete discharge;
    delete tugs;
    delete jetties;
    delete dockq;

    return 0;
}

```

Random Number Generators							
Name	Reset at	Type	Uses	Seed	Parameter 1	Parameter 2	Parameter 3
next boat		Negexp	64	33427485	0.1	0	0
discharge		Normal	58	22276755	14	3	0

Queue Statistics					
Name	Reset at	Min queue length	Max queue length	Now queue length	Avg queue length
tugs queue		0	1	0	0
jetties queue		0	7	6	0.634897
dockq queue		0	2	0	0.0770625

Res Statistics											
Name	Reset at	Queue	Acquires	Releases	Init token number	Limit token number	Min token number	Max token number	Now token number	Avg token number	Avg waiting time
tugs		tugs queue	114	114	3	3	0	3	3	2.48657	0
jetties		jetties queue	58	56	2	2	0	2	0	0.373191	6.34256

CondQ Statistics						
Name	Reset at	Queue	Users	Signals	Zero wait users	Avg waiting time
dockq		dockq queue	58	166	36	0.890205