

Einführung in die Theoretische Informatik

Johannes Köbler



Institut für Informatik
Humboldt-Universität zu Berlin

WS 2022/23

Kontextsensitive Sprachen

Definition

Sei $G = (V, \Sigma, P, S)$ eine Grammatik

- ① G heißt vom Typ 3 oder regulär, falls für alle Regeln $u \rightarrow v$ gilt:

$$u \in V \text{ und } v \in \Sigma V \cup \Sigma \cup \{\varepsilon\}$$

(d.h. alle Regeln haben die Form $A \rightarrow aB$, $A \rightarrow a$ oder $A \rightarrow \varepsilon$)

- ② G heißt vom Typ 2 oder kontextfrei, falls für alle Regeln $u \rightarrow v$ gilt:

$$u \in V \quad \text{(d.h. alle Regeln haben die Form } A \rightarrow \alpha \text{)}$$

- ③ G heißt vom Typ 1 oder kontextsensitiv, falls für alle Regeln $u \rightarrow v$ gilt:

$$|v| \geq |u| \quad \text{(mit Ausnahme der } \varepsilon\text{-Sonderregel, s. unten)}$$

- ④ Jede Grammatik ist automatisch vom Typ 0

Die ε -Sonderregel

In einer kontextsensitiven Grammatik ist auch die Regel $S \rightarrow \varepsilon$ zulässig, falls das Startsymbol S nicht auf der rechten Seite einer Regel vorkommt

- Wie wir gesehen haben, ist CFL in CSL enthalten
- Zudem ist die Sprache $L = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 1\}$ nicht kontextfrei
- L kann jedoch von einer kontextsensitiven Grammatik erzeugt werden (siehe nächste Folie)
- Daher ist CFL echt in CSL enthalten

Eine kontextsensitive Grammatik für $\{a^n b^n c^n \mid n \geq 1\}$

Beispiel

- Betrachte die kontextsensitive Grammatik $G = (V, \Sigma, P, S)$ mit $V = \{S, B\}$, $\Sigma = \{a, b, c\}$ und den Regeln

$$P: S \rightarrow aSBc, abc \quad (1, 2) \quad cB \rightarrow Bc \quad (3) \quad bB \rightarrow bb \quad (4)$$

- In G lässt sich beispielsweise das Wort $w = aabbcc$ ableiten:

$$\underline{S} \xrightarrow{(1)} a\underline{S}Bc \xrightarrow{(2)} aabc\underline{B}c \xrightarrow{(3)} aab\underline{B}cc \xrightarrow{(4)} aabbcc$$

- Allgemein gilt für alle $n \geq 1$:

$$\begin{aligned} \underline{S} &\xrightarrow{(1)} a^{n-1} \underline{S} (Bc)^{n-1} \xrightarrow{(2)} a^{n-1} \underline{abc} (Bc)^{n-1} \\ &\xrightarrow{(3)} a^n \underline{bB^{n-1}c^n} \xrightarrow{(4)} a^n b^n c^n \end{aligned}$$

- Also gilt $a^n b^n c^n \in L(G)$ für alle $n \geq 1$

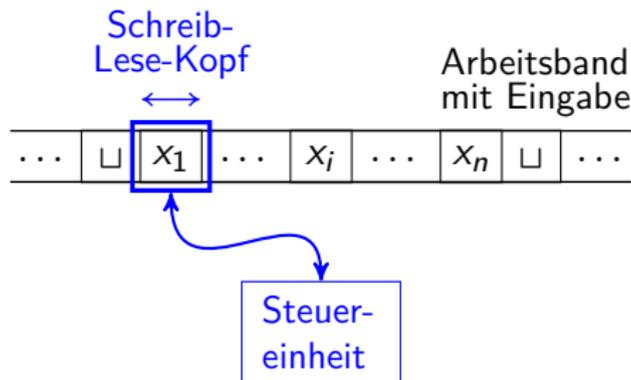
Beispiel (Fortsetzung)

- Betrachte die kontextsensitive Grammatik $G = (V, \Sigma, P, S)$ mit $V = \{S, B\}$, $\Sigma = \{a, b, c\}$ und den Regeln
$$P: S \rightarrow aSBc, abc \quad (1,2) \quad cB \rightarrow Bc \quad (3) \quad bB \rightarrow bb \quad (4)$$
- Umgekehrt folgt durch Induktion über die Ableitungslänge m , dass jede Satzform $\alpha \in (V \cup \Sigma)^*$ mit $S \Rightarrow^m \alpha$ die folgenden Bedingungen erfüllt:
 - $\#_a(\alpha) = \#_b(\alpha) + \#_B(\alpha) = \#_c(\alpha)$
 - links von a und links von S kommen nur a 's vor
 - links von b kommen nur a 's oder b 's vor
- Daraus ergibt sich, dass in G nur Wörter $w \in \Sigma^*$ der Form $w = a^n b^n c^n$ ableitbar sind, d.h. $L(G) = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 1\} \in \text{CSL}$



Die Turingmaschine

- Um ein geeignetes Maschinenmodell für die kontextsensitiven Sprachen zu finden, führen wir zunächst das Rechenmodell der **nichtdeterministischen Turingmaschine (NTM)** ein



- Eine NTM erhält ihre Eingabe auf einem nach links und rechts unbegrenzten Band, das in Felder unterteilt ist; zudem kann sie weitere Bänder benutzen, die zu Beginn der Rechnung komplett leer sind
- In jedem Rechenschritt kann sie die aktuell besuchten Bandfelder lesen, die gelesenen Zeichen überschreiben und den Schreib-Lese-Kopf auf jedem Band um maximal ein Feld nach links oder rechts bewegen

Das Rechenmodell der Turingmaschine

Definition. Sei $k \geq 1$.

- Eine **nichtdeterministische k -Band-Turingmaschine** (kurz **k -NTM** oder einfach **NTM**) wird durch ein Tupel $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, E)$ beschrieben, wobei
 - Z eine endliche Menge von **Zuständen**
 - Σ das **Eingabealphabet** (mit $\sqcup \notin \Sigma$; \sqcup heißt **Leerzeichen** oder **Blank**)
 - Γ das **Arbeitsalphabet** (mit $\Sigma \cup \{\sqcup\} \subseteq \Gamma$)
 - $\delta: Z \times \Gamma^k \rightarrow \mathcal{P}(Z \times \Gamma^k \times \{L, R, N\}^k)$ die **Überföhrungsfunktion**
 - q_0 der **Startzustand** und
 - $E \subseteq Z$ die Menge der **Endzustände** ist
- Eine k -NTM M heißt **deterministisch** (kurz: M ist eine **k -DTM** oder einfach **DTM**), falls für alle $(q, a_1, \dots, a_k) \in Z \times \Gamma^k$ gilt:

$$|\delta(q, a_1, \dots, a_k)| \leq 1$$

Das Rechenmodell der Turingmaschine

- Für $(q, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k) \in \delta(p, a_1, \dots, a_k)$ schreiben wir auch $(p, a_1, \dots, a_k) \rightarrow (q, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$
- Eine solche **Anweisung** ist ausführbar, falls
 - p der aktuelle Zustand von M ist und
 - sich für $i = 1, \dots, k$ der Kopf des i -ten Bandes auf einem mit a_i beschrifteten Feld befindet
- Bei ihrer Ausführung
 - geht M vom Zustand p in den Zustand q über
 - ersetzt auf Band $i = 1, \dots, k$ das Symbol a_i durch b_i und
 - bewegt den Kopf auf Band $i = 1, \dots, k$ gemäß $D_i \in \{L, R, N\}$ ($D_i = L$: um ein Feld nach links; $D_i = R$: um ein Feld nach rechts; $D_i = N$: keine Bewegung)

- Eine **Konfiguration** ist ein $(3k + 1)$ -Tupel

$$K = (q, u_1, a_1, v_1, \dots, u_k, a_k, v_k) \in Z \times (\Gamma^* \times \Gamma \times \Gamma^*)^k$$

und besagt, dass

- q der momentane Zustand und
 - das i -te Band mit $\dots \sqcup u_i a_i v_i \sqcup \dots$ beschriftet ist, wobei sich der Kopf auf dem Zeichen a_i befindet
- Im Fall $k = 1$ notieren wir eine Konfiguration $K = (q, u, a, v)$ auch kurz in der Form $K = uqav$ (wobei wir annehmen, dass $Z \cap \Gamma = \emptyset$ ist)

- Seien $K = (p, u_1, a_1, v_1, \dots, u_k, a_k, v_k)$ und $K' = (q, u'_1, a'_1, v'_1, \dots, u'_k, a'_k, v'_k)$ Konfigurationen
- K' heißt **Folgekonfiguration** von K (kurz $K \vdash K'$), falls eine Anweisung $(p, a_1, \dots, a_k) \rightarrow (q, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$ existiert, so dass für $i = 1, \dots, k$ gilt:

$D_i = N$	$D_i = R$	$D_i = L$
$K: \quad \underline{u_i \quad \boxed{a_i} \quad v_i}$	$K: \quad \underline{u_i \quad \boxed{a_i} \quad v_i}$	$K: \quad \underline{u_i \quad \boxed{a_i} \quad v_i}$
$K': \quad \underline{u_i \quad \boxed{b_i} \quad v_i}$	$K': \quad \underline{u_i \quad b_i \quad \boxed{a'_i} \quad v'_i}$	$K': \quad \underline{u'_i \quad \boxed{a'_i} \quad b_i \quad v_i}$
$u'_i = u_i$ $a'_i = b_i$ $v'_i = v_i$	$u'_i = u_i b_i$ $a'_i v'_i = \begin{cases} v_i, & v_i \neq \varepsilon \\ \sqcup, & \text{sonst} \end{cases}$	$u'_i a'_i = \begin{cases} u_i, & u_i \neq \varepsilon \\ \sqcup, & \text{sonst} \end{cases}$ $v'_i = b_i v_i$

Das Rechenmodell der Turingmaschine

- Man beachte, dass sich die Länge der Bandinschrift $u_i a_i v_i$ beim Übergang von K zu K' genau dann um 1 erhöht, wenn in K' zum ersten Mal ein neues Feld auf dem i -ten Band besucht wird
- Andernfalls bleibt die Länge von $u_i a_i v_i$ unverändert
- Die Länge von $u_i a_i v_i$ entspricht also genau der Anzahl der bisher auf dem i -ten Band besuchten Felder (inkl. Eingabezeichen im Fall $i = 1$)
- Die **Startkonfiguration** von M bei Eingabe $x = x_1 \dots x_n \in \Sigma^*$ ist

$$K_x = \begin{cases} (q_0, \varepsilon, x_1, x_2 \dots x_n, \varepsilon, \sqcup, \varepsilon, \dots, \varepsilon, \sqcup, \varepsilon), & x \neq \varepsilon, \\ (q_0, \varepsilon, \sqcup, \varepsilon, \dots, \varepsilon, \sqcup, \varepsilon), & x = \varepsilon \end{cases}$$

- Eine **Rechnung** von M bei Eingabe x ist eine (endliche oder unendliche) Konfigurationsfolge $K_0, K_1, K_2 \dots$ mit $K_0 = K_x$ und $K_0 \vdash K_1 \vdash K_2 \dots$
- Die von M **akzeptierte** oder **erkannte Sprache** ist

$$L(M) = \{x \in \Sigma^* \mid \exists K \in E \times (\Gamma^* \times \Gamma \times \Gamma^*)^k : K_x \vdash^* K\}$$

- M akzeptiert also genau dann eine Eingabe x (kurz: **$M(x)$ akzeptiert**), falls mindestens eine Rechnung von $M(x)$ einen Endzustand erreicht

Beispiel

Betrachte die 1-DTM $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, E)$ mit $Z = \{q_0, \dots, q_4\}$,
 $\Sigma = \{a, b\}$, $\Gamma = \Sigma \cup \{A, B, \sqcup\}$, $E = \{q_4\}$ und den Anweisungen

$\delta: q_0 a \rightarrow q_1 AR$ (1) Beginn der Schleife: Falls ein a gelesen wird, ersetze es durch A und ...

$q_1 a \rightarrow q_1 aR$ (2) ... lies a 's und B 's bis ein b kommt (falls kein b
 $q_1 B \rightarrow q_1 BR$ (3) kommt, halte ohne zu akzeptieren), ersetze das b
 $q_1 b \rightarrow q_2 BL$ (4) durch ein B und ...

$q_2 a \rightarrow q_2 aL$ (5) ... bewege den Kopf wieder nach links bis auf das
 $q_2 B \rightarrow q_2 BL$ (6) Feld hinter dem letzten A und gehe zum Beginn
 $q_2 A \rightarrow q_0 AR$ (7) der Schleife

$q_0 B \rightarrow q_3 BR$ (8) Falls zu Beginn der Schleife ein B gelesen wird, teste,
 $q_3 B \rightarrow q_3 BR$ (9) ob alle Eingabezeichen gelesen wurden (wenn ja,
 $q_3 \sqcup \rightarrow q_4 \sqcup N$ (10) dann akzeptiere, sonst halte ohne zu akzeptieren)

Beispiel (Fortsetzung)

Betrachte die 1-DTM $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, E)$ mit $Z = \{q_0, \dots, q_4\}$,
 $\Sigma = \{a, b\}$, $\Gamma = \Sigma \cup \{A, B, \sqcup\}$, $E = \{q_4\}$ und den Anweisungen

$\delta: q_0a \rightarrow q_1AR$ (1) $q_1a \rightarrow q_1aR$ (2) $q_2a \rightarrow q_2aL$ (5) $q_0B \rightarrow q_3BR$ (8)
 $q_1B \rightarrow q_1BR$ (3) $q_2B \rightarrow q_2BL$ (6) $q_3B \rightarrow q_3BR$ (9)
 $q_1b \rightarrow q_2BL$ (4) $q_2A \rightarrow q_0AR$ (7) $q_3\sqcup \rightarrow q_4\sqcup N$ (10)

- Dann akzeptiert M die Eingabe $aabb$ wie folgt:

$$\begin{array}{cccc}
 q_0aabb \vdash Aq_1abb & \vdash Aa q_1bb & \vdash Aq_2aBb & \vdash q_2AaBb \\
 (1) & (2) & (4) & (5) \\
 \vdash Aq_0aBb & \vdash AAq_1Bb & \vdash AABq_1b & \vdash AAq_2BB \\
 (7) & (1) & (3) & (4) \\
 \vdash Aq_2ABB & \vdash AAq_0BB & \vdash AABq_3B & \vdash AABBq_3\sqcup \\
 (6) & (7) & (8) & (9) \\
 \vdash AABBq_4\sqcup & & & \\
 (10) & & &
 \end{array}$$

- Ähnlich lässt sich für ein beliebiges $n \geq 1$ zeigen, dass $a^n b^n \in L(M)$ ist

Beispiel (Schluss)

δ : $q_0a \rightarrow q_1AR$ (1) $q_1a \rightarrow q_1aR$ (2) $q_2a \rightarrow q_2aL$ (5) $q_0B \rightarrow q_3BR$ (8)
 $q_1B \rightarrow q_1BR$ (3) $q_2B \rightarrow q_2BL$ (6) $q_3B \rightarrow q_3BR$ (9)
 $q_1b \rightarrow q_2BL$ (4) $q_2A \rightarrow q_0AR$ (7) $q_3\sqcup \rightarrow q_4\sqcup N$ (10)

- Andererseits führen die Eingaben aba , abb und aab auf die Rechnungen

$q_0aba \vdash Aq_1ba \vdash q_2ABa \vdash Aq_0Ba \vdash ABq_3a$ und
 (1) (4) (7) (8)

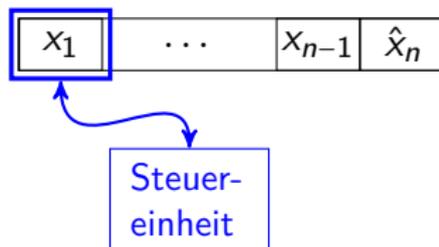
$q_0abb \vdash Aq_1bb \vdash q_2ABb \vdash Aq_0Bb \vdash ABq_3b$ und
 (1) (4) (7) (8)

$q_0aab \vdash Aq_1ab \vdash Aaq_1b \vdash Aq_2aB \vdash q_2AaB$
 (1) (2) (4) (5)
 $\vdash Aq_0aB \vdash AAq_1B \vdash AABq_1\sqcup$
 (7) (1) (8)

- Da diese nicht fortsetzbar sind und M deterministisch ist, kann M nicht den Endzustand q_4 erreichen, d.h. $aba, abb, aab \notin L(M)$
- Tatsächlich lässt sich zeigen, dass $L(M) = \{a^n b^n \mid n \geq 1\}$ ist ◀

Ein Maschinenmodell für CSL

- In den Übungen werden wir eine 1-DTM M' für die Sprache $L' = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 1\}$ konstruieren
- Wie M besucht auch M' außer den Eingabefeldern nur das erste Blank hinter der Eingabe
- Dies ist notwendig, damit M' das Ende der Eingabe erkennen kann
- Falls wir jedoch das letzte Zeichen der Eingabe x markieren, muss der Eingabebereich im Fall $|x| \geq 1$ für diesen Zweck nicht mehr verlassen werden:



- 1-NTMs und 1-DTMs, die den Bereich der markierten Eingabe x im Fall $|x| \geq 1$ nicht verlassen, werden auch als **LBA**s bzw. **DLBA**s bezeichnet